

## Funciones Vectoriales

### Curvas

#### Guía # 1

Ejemplo 1.- (Una curva en  $\mathbb{R}^3$ )

Esbozar la gráfica de la curva determinada por la intersección de la semiesfera  $x^2 + y^2 + z^2 = 20$ ,  $z \geq 0$  y el cilindro parabólico  $y = x^2$ .

Solución.

Pongamos  $x = t \Rightarrow y = t^2$  por otra parte de la esfera  $z = \sqrt{20 - x^2 - y^2}$  pues  $z \geq 0$ , entonces  $z = \sqrt{20 - t^2 - t^4}$ ,  $z = 0 \Leftrightarrow 20 - t^2 - t^4 = 0 \Rightarrow t = 2$ . Los puntos de intersección de la curva con el plano XY son :

$$A(2,4,0), B(-2,4,0)$$

Entonces

$$r(t) = t\hat{i} + t^2\hat{j} + \sqrt{20 - t^2 - t^4}\hat{k} \quad \text{con } -2 \leq t \leq 2$$

o lo que es lo mismo, sus ecuaciones paramétricas son:

$$\begin{aligned} \text{C:} \quad x &= t \\ y &= t^2 \\ z &= \sqrt{20 - t^2 - t^4} \end{aligned} \quad \text{con } -2 \leq t \leq 2$$

Ejemplo 2.-Una partícula se mueve a lo largo de una trayectoria  $r'(t)$  de modo que el vector aceleración en cada punto es radial, o sea paralelo a  $r(t)$ .

- Probar que el vector  $r(t) \times r'(t)$  es constante.
- Probar que la trayectoria está en un plano.

Solución.

a) Si  $r''(t)$  paralelo a  $r(t) \Rightarrow r(t) \times r''(t) = 0$

derivando

$$\frac{d}{dt}(r(t) \times r'(t)) = r'(t) \times r'(t) + r(t) \times r''(t) = 0 + 0 = 0$$

y si  $\frac{d}{dt}(r(t) \times r'(t)) = 0$  se tiene que  $r(t) \times r'(t) = \text{cte.}$

b) La trayectoria de  $r(t)$  está en el plano si sólo si su torsión es nula.

$$\text{Sabemos } \tau(t) = \frac{r'(t) \times r''(t) \cdot r'''(t)}{\|r'(t) \times r''(t)\|}$$

$r''(t)$  es paralela a  $r(t)$ , entonces  $r''(t) = \alpha(t)r(t)$ ,  $\alpha(t) \in \mathfrak{R}$   
 y  $r'''(t) = \alpha'(t)r(t) + \alpha(t)r'(t)$

Así

$$\begin{aligned} r'(t) \times r''(t) \cdot r'''(t) &= r'(t) \times r''(t) \cdot (\alpha'(t)r(t) + \alpha(t)r'(t)) \\ &= \alpha'(t)(r'(t) \times r''(t) \cdot r(t)) + \alpha(t)(r'(t) \times r''(t) \cdot r'(t)) \\ &= \alpha'(t) \cdot 0 + \alpha(t) \cdot 0 = 0 \end{aligned}$$

por lo tanto  $\tau(t) = 0$ .

Luego la trayectoria está en un plano.

Ejemplo 3.- Calcule T, ecuación del plano normal y recta tangente a la curva intersección de las superficies  $x^2 + y^2 + z^2 = 3$ ,  $x^2 + y^2 = 2$  en el punto  $(1,1,1)$ .

Solución.

La curva que contiene  $(1,1,1)$  es:  $x^2 + y^2 = 2$ ,  $z = 1$

Si  $x = t \Rightarrow y = \sqrt{2-t^2}$ . La expresión vectorial que describe esta curva es :

$$r(t) = t\hat{i} + \sqrt{2-t^2}\hat{j} + \hat{k}$$

$$\text{a) } T(t) = \frac{r'(t)}{\|r'(t)\|} \Rightarrow T(t) = \frac{(1, \frac{-t}{\sqrt{2-t^2}}, 0)}{\sqrt{1^2 + \frac{t^2}{2-t^2}}}$$

De donde se obtiene  $T(t) = \frac{\sqrt{2-t^2}}{\sqrt{2}} (1, \frac{-t}{\sqrt{2-t^2}}, 0)$

Como  $r(1) = \hat{i} + \hat{j} + \hat{k} = (1,1,1)$ ; evaluando  $T$  en  $t=1$  se tiene  $T(1) = (1,-1,0)$  vector tangente unitario en  $(1,1,1)$ .

b) Plano normal a la curva en  $(1,1,1)$  es:

$$1(x-1) + (-1)(y-1) + 0(z-1) = 0 \text{ de donde se obtiene } x - y = 0$$

c) Recta tangente :  $r(t) = (x_0, y_0, z_0) + s(1, -1, 0)$

Como  $(x_0, y_0, z_0) = (1,1,1)$ , se tiene  $r(t) = (1+s, 1-s, 1)$

Ejemplo 4.- Utilizando sus motores una nave espacial describe el movimiento:

$$r(t) = \left(3+t, 2+\ln t, a - \frac{4}{t^2+1}\right)$$

Se desea que llegue a la estación ubicada en  $P=(6,4,9)$ , en ausencia de fuerzas gravitacionales. ¿Cuándo hay que apagar los motores? ¿Cuál es el valor de  $a$ ?

Solución.

Sea  $t_0$  tal que  $(x(t_0), y(t_0), z(t_0))$  es un punto en que se deseen apagar los motores y a partir de allí la nave sale por la tangente. Por lo tanto debemos determinar  $t_0, \alpha$  y  $a$  tal que la tangente pase por  $P=(6,4,9)$ .

$$\text{Ecuación de la tangente: } r(t_0) + \alpha r'(t_0) = (6,4,9)$$

$$\Rightarrow \left(3+t_0, 2+\ln t_0, a - \frac{4}{t_0^2+1}\right) + \alpha \left(1, \frac{1}{t_0}, \frac{8t_0}{(t_0^2+1)^2}\right) = (6,4,9)$$

$$\Rightarrow 3+t_0+\alpha = 6, 2+\ln t_0 + \frac{\alpha}{t_0} = 4, a - \frac{4}{t_0^2+1} + \frac{8t_0\alpha}{(t_0^2+1)^2} = 9$$

$$\alpha = 3-t_0 \Rightarrow \ln t_0 + \frac{3-t_0}{t_0} = 2 \Rightarrow t_0 \ln t_0 = 3t_0 - 3$$

De donde se obtiene  $t_0 = 1$ .

Si  $t_0 = 1 \Rightarrow \alpha = 2$  y  $a = 7$

Se desean apagar los motores cuando la nave se encuentra en el punto:  $(4,2,5)$ .

Ejemplo 5.- Para una partícula que se desplaza según una trayectoria  $C$  dada por

$$\vec{r}(t) = \left(\cos t, \sin t, e^{-t} - \frac{1}{2}\right). \text{ Calcular en el punto } P_0 = \left(1, 0, \frac{1}{2}\right):$$

a) Los vectores  $\vec{v}, \vec{a}, T, B$  y  $N$ .

b) Los escalares  $K, \tau, a_T$  y  $a_N$

Calcular además la longitud de  $C$ , desde  $P_0$  hasta el punto  $P_1$  correspondiente a la intersección de  $C$  con el plano  $XY$ .

Solución.

$$\text{De } r(t) = \left(\cos t, \sin t, e^{-t} - \frac{1}{2}\right), P_0 = r(0) = \left(1, 0, \frac{1}{2}\right)$$

$$r'(t) = \left(-\sin t, \cos t, -e^{-t}\right), r''(t) = \left(-\cos t, -\sin t, e^{-t}\right), r'''(t) = \left(\sin t, \cos t, -e^{-t}\right)$$

$$\therefore v(o) = r'(0) = (0, 1, -1), \vec{a}(0) = r''(0) = (-1, 0, 1)$$

$$T(0) = \frac{r'(0)}{\|r'(0)\|} \Rightarrow T(0) = \frac{(0, 1, -1)}{\sqrt{2}}$$

$$B(0) = \frac{r'(0) \times r''(0)}{\|r'(0) \times r''(0)\|} \Rightarrow B(0) = \frac{(1,1,1)}{\sqrt{3}}$$

$$N = T \times B \Rightarrow N = \frac{(-2,1,1)}{\sqrt{6}}$$

$$K(t) = \frac{\|r'(t) \times r''(t)\|}{\|r'(t)\|^3} \Rightarrow K(0) = \frac{\|(1,1,1)\|}{\|(0,1,-1)\|^3} = \frac{\sqrt{3}}{(\sqrt{2})^3}$$

$$\tau(0) = \frac{\vec{r}'(0) \times \vec{r}''(0) \cdot \vec{r}'''(0)}{\|r'(t) \times r''(t)\|^2} \Rightarrow \tau(0) = \frac{(1,1,1) \cdot (0,-1,-1)}{\|(1,1,1)\|^2} = \frac{-2}{3}$$

$$a = a_T T + a_N N \Rightarrow (-1,0,1) = a_T \frac{(0,1,-1)}{\sqrt{2}} + a_N \frac{(-2,1,1)}{\sqrt{6}}$$

$$\Rightarrow a_T = -\frac{\sqrt{2}}{2} \quad y \quad a_N = \frac{\sqrt{6}}{2}.$$

$$e^{-t} - \frac{1}{2} = 0 \Rightarrow t = \ln 2 \Rightarrow P_1 = (\cos(\ln 2), \sin(\ln 2), e^{-\ln 2} - \frac{1}{2}) = (\cos(\ln 2), \sin(\ln 2), 0)$$

$$l = \int_0^{\ln 2} \sqrt{1+e^{-2t}} dt, \text{ hacer } u = \sqrt{1+e^{-2t}} \Rightarrow du = \frac{u^2-1}{u} du$$

$$\Rightarrow l = -\left[ u + \int \frac{du}{u^2-1} \right]_{\sqrt{2}}^{\frac{\sqrt{5}}{2}} = \left[ -u - \frac{1}{2} \ln \frac{u-1}{u+1} \right]_{\sqrt{2}}^{\frac{\sqrt{5}}{2}} \approx 0.8583$$





Microsoft Editor de  
ecuaciones 3.0